



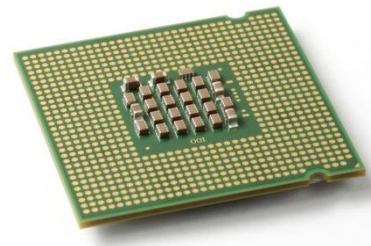
0001 1011

Le langage de l'ordinateur

Le langage du processeur

Les instructions machine

1101 1000



Les différents niveaux de la machine informatique

On distingue généralement trois couches dans la composition d'une machine informatique :

- Les **logiciels des utilisateurs « software »** : ce sont des programmes qui permettent à l'utilisateur de réaliser des tâches sur la machine.
- Le **logiciel de système d'exploitation** : c'est un ensemble de programmes qui se place à l'interface entre le matériel et les logiciels applicatifs. Il permet notamment à ces logiciels applicatifs d'utiliser les ressources matérielles de la machine. Les principaux OS (*Operating System*) sont notamment Linux, Windows, Mac OS, Unix
- Le **matériel « hardware »** : il correspond à la machine physique, notamment composée du processeur, de la mémoire centrale et des périphériques, l'ensemble communiquant par un bus.

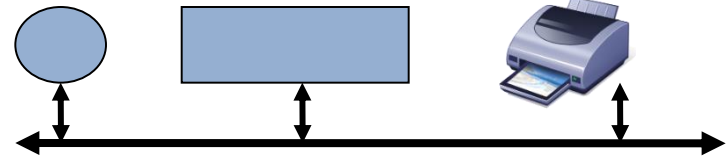


Logiciels utilisateurs

- Navigateur (IE, Firefox)
- Traitement de texte, tableur (packoffice, openoffice)
- Messagerie (webmail, outlook, thunderbird)
- Jeux

Systeme d'exploitation

Cpu mémoire centrale périphériques

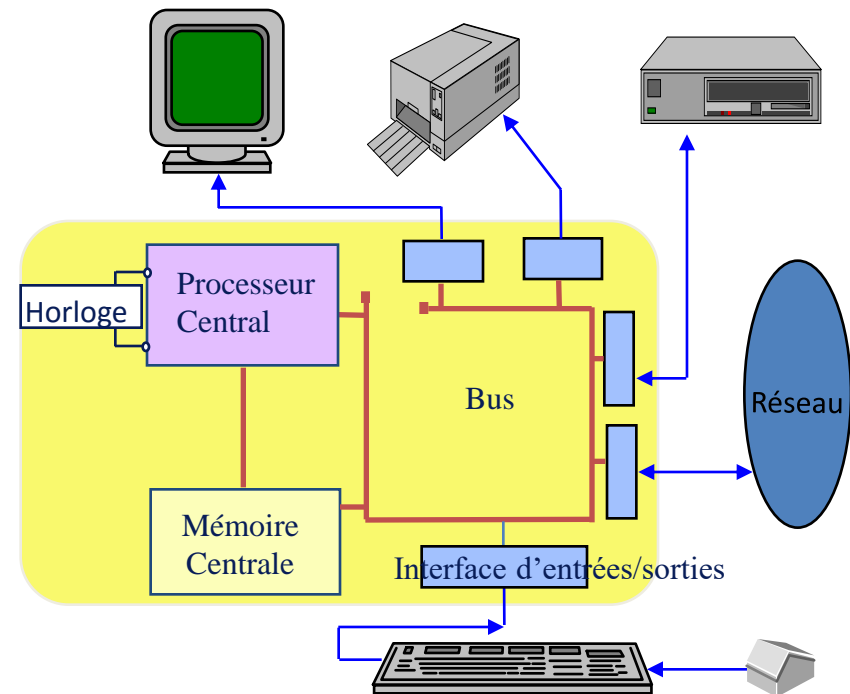


Machine Matérielle

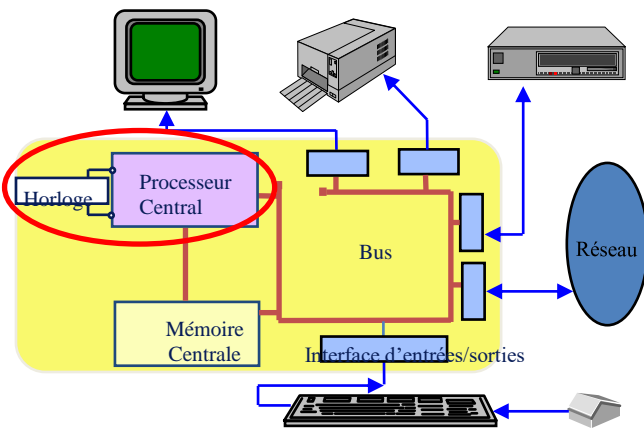
Les fonctions de l'ordinateur

Les composants

- Des éléments permettant la communication entre l'ordinateur et l'être humain : ce sont les **périphériques**.
- Un élément permettant d'exécuter les instructions d'un programme : c'est le **processeur** (CPU).
- Des éléments permettant de stocker les données : ce sont les **mémoires** de l'ordinateur.
- Des éléments permettant aux différents composants (périphériques, processeur, mémoire) de l'ordinateur de communiquer : ce sont les **bus** de l'ordinateur

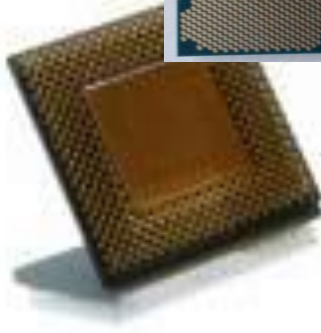
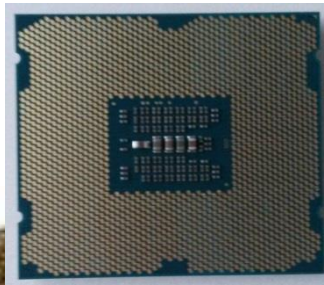


Le processeur



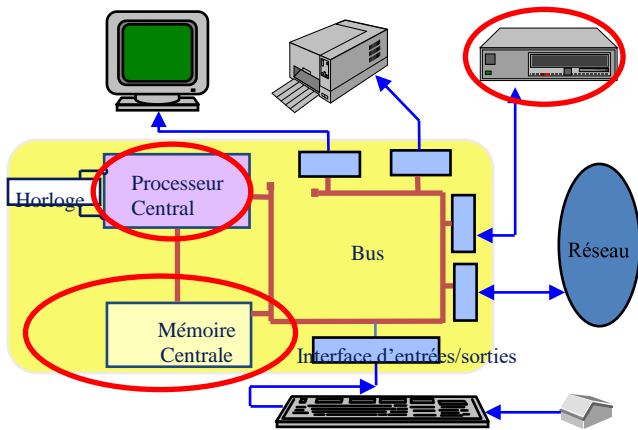
Le **processeur** (**CPU**, pour *Central Processing Unit*) est le cerveau de l'ordinateur. Il permet de manipuler, des données et des instructions codées sous forme binaires. Le **processeur** est un circuit électronique cadencé au rythme d'une horloge interne qui envoie des impulsions, appelées « **top** ». La **fréquence d'horloge**, correspond nombre d'impulsions par seconde. Elle s'exprime en Hertz (Hz).

- Ordinateur à 2 GHz → l'horloge envoie 200 000 000 000 battements par seconde.



Circuits électroniques composés de millions de transistors placés dans un boîtier comportant des connecteurs d'entrée-sortie, surmonté d'un ventilateur.

→ **circuit intégré** ou **puce**



Les mémoires de l'ordinateur

Une « **mémoire** » est un composant électronique capable de stocker temporairement des informations

- Une mémoire est caractérisée par :
 - Sa **capacité**, représentant le volume global d'informations (en bits) que la mémoire peut stocker (par exemple 1 Goctets, soit 2^{30} octets, soit $2^{30} * 8$ bits).
 - Son **temps d'accès**, correspondant à l'intervalle de temps entre la demande de lecture/écriture et la disponibilité de la donnée.
- L'ordinateur contient différents niveaux de mémoire, organisés selon une **hiérarchie mémoire**.

Les grandeurs de l'ordinateur

Capacité – bit - octet

1 octet = 8 bits (byte)	Avant 1998	Après 1998
Kilooctet (Ko)	2^{10} octets = 1024 octets	1000 octets
Mégaoctet (Mo)	2^{20} octets = 1024 Koctets	1000 Koctets
Gigaoctet (Go)	2^{30} octets = 1024 Moctets	1000 Moctets

Multiples de l'octet :
préfixes SI et mésusages

Nom	Symbole	Valeur	Mésusage ²
kilooctet	ko	10^3	2^{10}
mégaoctet	Mo	10^6	2^{20}
gigaoctet	Go	10^9	2^{30}
téraoctet	To	10^{12}	2^{40}
pétaoctet	Po	10^{15}	
exaoctet	Eo	10^{18}	
zettaoctet	Zo	10^{21}	
yottaoctet	Yo	10^{24}	

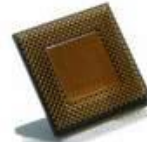
Multiples de l'octet :
préfixes binaires

Nom	Symbole	Valeur
kibioctet	kio	2^{10}
mébioctet	Mio	2^{20}
gibioctet	Gio	2^{30}
tébioctet	Tio	2^{40}
pébioctet	Pio	2^{50}
exbioctet	Eio	2^{60}
zébioctet	Zio	2^{70}
yobioctet	Yio	2^{80}

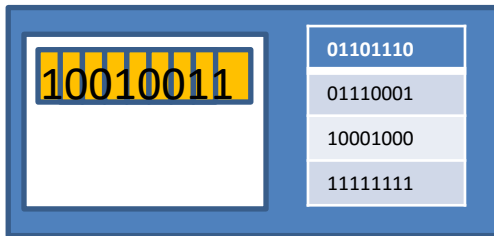
Les mémoires de l'ordinateur

- L'ordinateur contient différents niveaux de mémoire, organisés selon une **hiérarchie mémoire**.

Mémoires vives : mémoires **volatiles** :



Mémoires de masse :
mémoires **permanentes**



REGISTRES
N bits (32, 64)
1 nanoseconde

Mémoires Caches
Koctets (L1,L2)
5 nanosecondes

Mémoires Centrales
Goctets
10 nanosecondes

Mémoires de masse
500 Goctets - Toctets
5 millisecondes

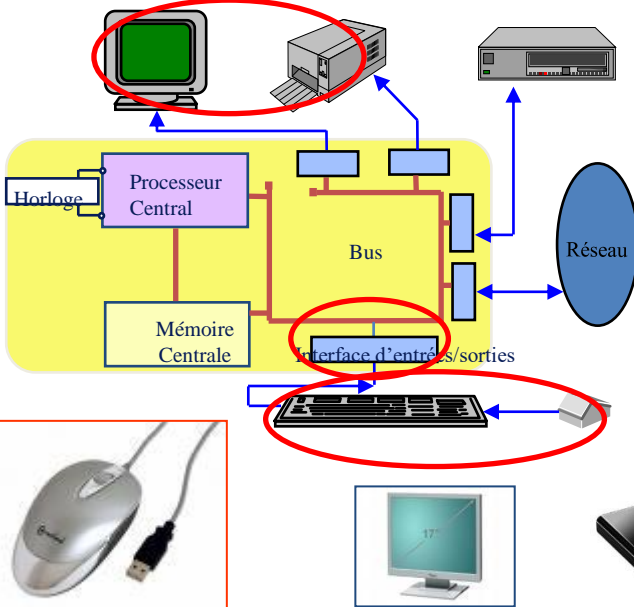
Au plus près du cpu

Capacité, vitesse

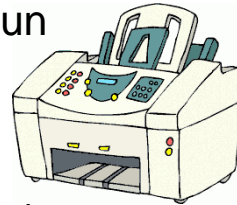
Au plus loin du cpu

Mémoire volatile : le contenu de la mémoire n'existe que si il y a une alimentation électrique (typiquement les mémoires caches et mémoire centrale)
Mémoire permanente, de masse : mémoire de grande capacité dont le contenu demeure même sans alimentation électrique (typiquement le disque dur)

Périphériques de l'ordinateur



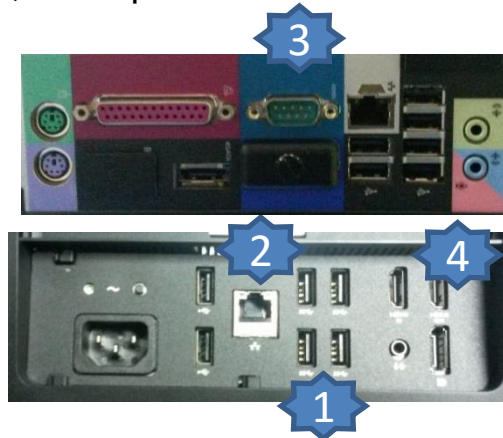
Un périphérique est un matériel électronique pouvant être raccordé à un ordinateur par l'intermédiaire de l'une de ses **interfaces d'entrée-sortie** (interface VGA, HDMI, USB, RJ45.), le plus souvent par l'intermédiaire d'un **connecteur**. L'interface d'entrées-sorties est pilotée par un **driver (pilote d'entrées-sorties)**



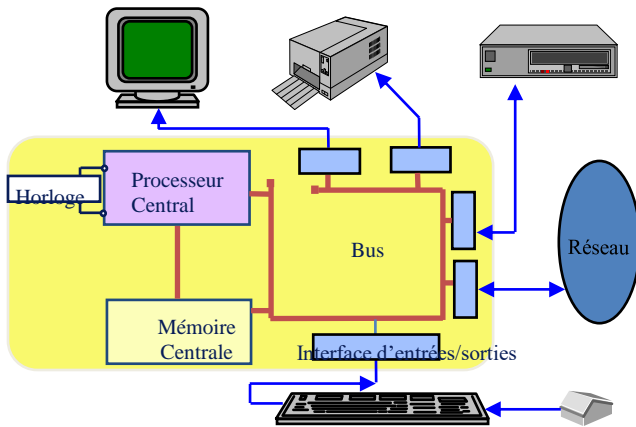
- On distingue habituellement les catégories de périphériques suivantes :
 - **périphériques de sortie**: ce sont des périphériques permettant à l'ordinateur d'émettre des informations vers l'extérieur, tels qu'un écran, une imprimante..
 - **périphériques d'entrée** : ce sont des périphériques capables uniquement d'envoyer des informations à l'ordinateur, par exemple la souris, le clavier, etc.
 - **périphériques d'entrée-sortie** : ce sont des périphériques capables d'envoyer des informations à l'ordinateur et permettant également à l'ordinateur d'émettre des informations vers l'extérieur, par exemple le modem, le disque dur

• Interfaces

1. USB : connexion « à chaud » de périphériques
2. RJ45 : connexion au réseau local filaire
3. VGA : connexion de l'écran
4. HDMI : connexion à un écran haute résolution



Les bus de l'ordinateur

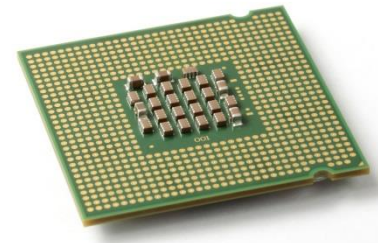


Un « **bus** » est un composant électronique permettant à différents composants de l'ordinateur de s'échanger des informations

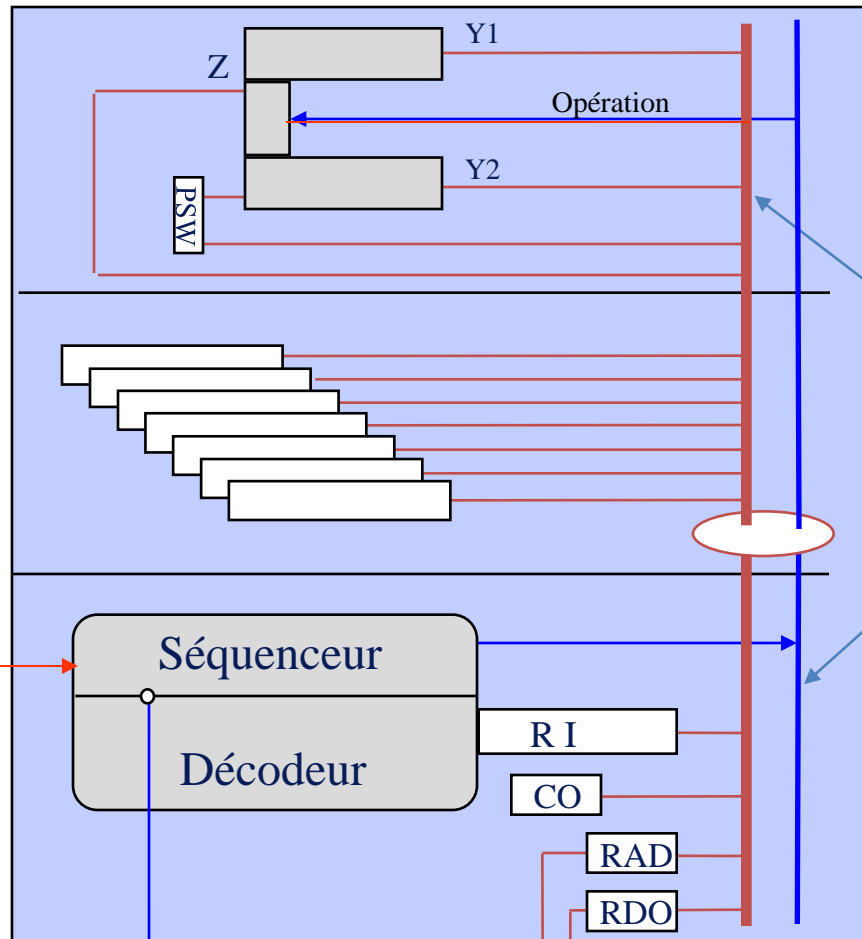
- Bus système (*Front Side Bus FSB*) permet la communication entre le processeur et la mémoire centrale.
- Bus d'extension permet aux autres éléments de l'ordinateur de communiquer entre eux.
- Bus série, bus parallèle, largeur de bus



Processeur (Unité Centrale)



Unité Arithmétique et Logique



Bus Interne

Données

Commandes

Unité de Commande

horloge

Séquenceur

Décodeur

RI

CO

RAD

RDO

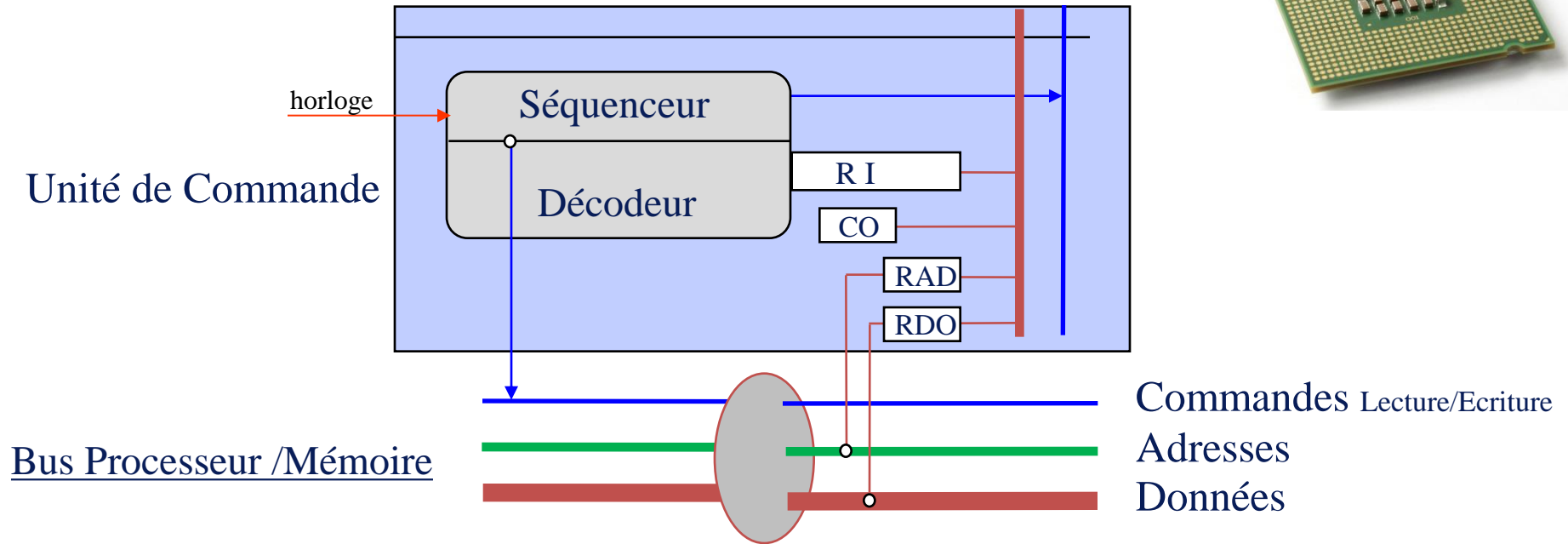
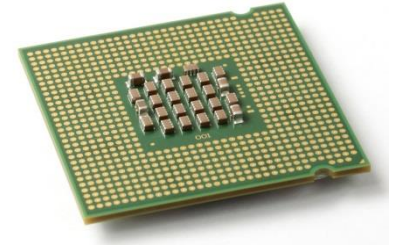
Bus Processeur /Mémoire

Commandes Lecture/Ecriture

Adresses

Données

Processeur (Unité Centrale)

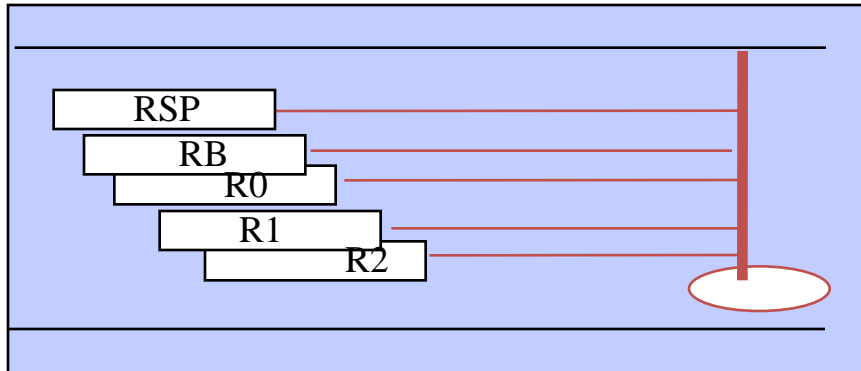
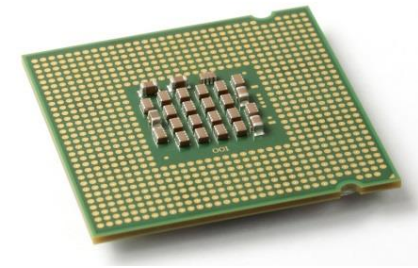


L'unité de commande est chargée de la reconnaissance des instructions et de leur exécution par l'unité de traitement au rythme de l'horloge

Les registres :

- **RI** (registre instruction) : contient l'instruction en cours d'exécution
- **CO** (compteur ordinal) : contient l'adresse en MC de la prochaine instruction
- **RAD** (registre adresse) et **RDO** (registre de données) : registres d'interfaçage avec la mémoire centrale

Processeur (Unité Centrale)

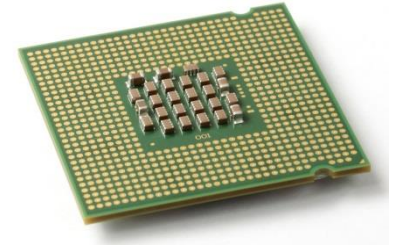


- Le registre est l'entité de base manipulée par le processeur.
- Aucune opération n'est directement réalisée sur les cellules mémoires.

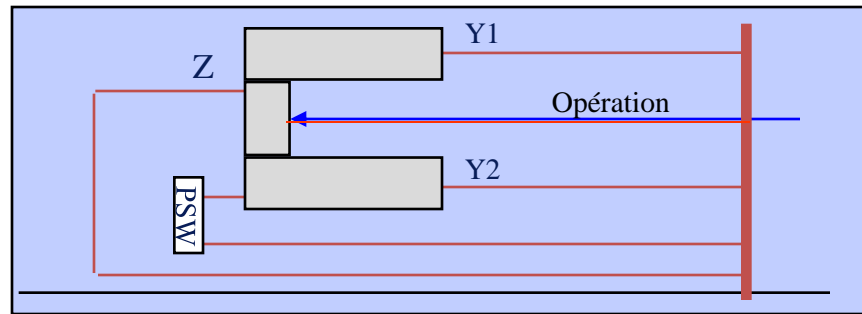
Registres :

- les registres généraux R0, R1, R2
- le registre de pile RSP (Register Stack Pointer)
- les registres d'adressage : RB (registre de base)

Processeur (Unité Centrale)



Unité Arithmétique et Logique



- L'unité Arithmétique et Logique (UAL) constitue l'unité d'exécution du processeur. Elle est composée :
- de l'ensemble des circuits permettant de réaliser les opérations arithmétiques (addition, multiplication, division,...) et les opérations logiques (complément à 2, inverse, OU, ET, ...) sur les opérandes Y1 et Y2
 - d'un registre d'état PSW qui contient des indicateurs positionnés par le résultat Z des opérations effectuées :

S	O	C	Z	
---	---	---	---	--

- O : positionné à 1 si Overflow, 0 sinon
- Z : positionné à 1 si résultat opération nul, 0 sinon
- C : positionné à 1 si carry, 0 sinon
- S : positionné à 0 si résultat opération positif, 1 sinon

La mémoire centrale



00000	00001	00010	00011	← adresse
(0A) ₁₆	(FE) ₁₆	(10) ₁₆	(BA) ₁₆	
00100	00101	00110	00111	← adresse
(FA) ₁₆	(11) ₁₆	(34) ₁₆	(57) ₁₆	
01000	01001	01010	01011	← adresse
01100	01101	01110	01111	← adresse
10000	10001	10010	10011	← adresse
10100	10101	10110	10111	← adresse
(FA) ₁₆	(11) ₁₆	(34) ₁₆	(57) ₁₆	
11000	11001	11011	11100	← adresse
11101	11110	11110	11111	← adresse

8 mots de 4 octets à adresser : 32 octets = 2^5
Les adresses doivent être sur 5 bits au moins

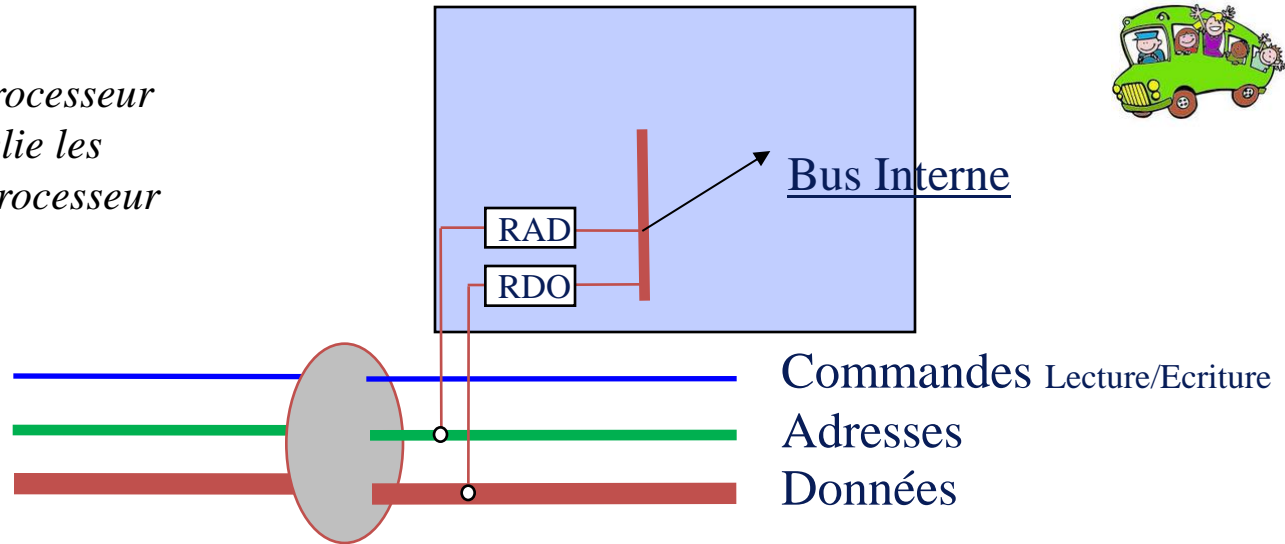
- La mémoire centrale est constituée par un ensemble de **mots** mémoire. Un mot est constitué par un ensemble d'octets.
- Chaque octet est repéré de manière unique par une **adresse**; la mémoire est dite « **adressable par octet** ».
- Elle s'interface avec le processeur via un bus

Adresse
Commande
données

Le bus processeur / mémoire

Il existe aussi au sein du processeur un bus dit bus interne qui relie les différents composants du processeur

Bus Processeur / Mémoire



Le bus processeur/mémoire permet la communication entre le processeur et la mémoire centrale. Au niveau du processeur cet interfaçage est mis en œuvre via les registre RAD et RDO.

Le bus est composé :

- de **lignes d'adresses** qui transportent l'adresse à laquelle le processeur s'intéresse
- de **lignes de données** qui transportent les mots mémoires
- de **lignes de commandes** qui spécifient le type d'opérations en cours sur le bus

On appelle **largeur du bus** le nombre de bits que le bus peut transporter en parallèle.

Le programme machine

- Le rôle du processeur consiste à exécuter un programme.
- Les instructions et les données sur lesquelles elles travaillent sont placées dans les mots de la mémoire centrale.
- Au niveau matériel, les instructions exécutées par le processeur constitue le jeu d'instructions du processeur. Ce sont des chaînes binaires.

Les niveaux de langage de programmation

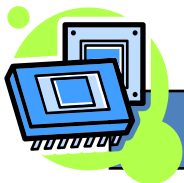
Programme en langage haut niveau
(indépendant machine physique)



```
While (x > 0)
do
    y := y + 1;
    x := x - 1;
done;
```

COMPILATEUR

Programme en langage d'assemblage
(très proche du langage machine)



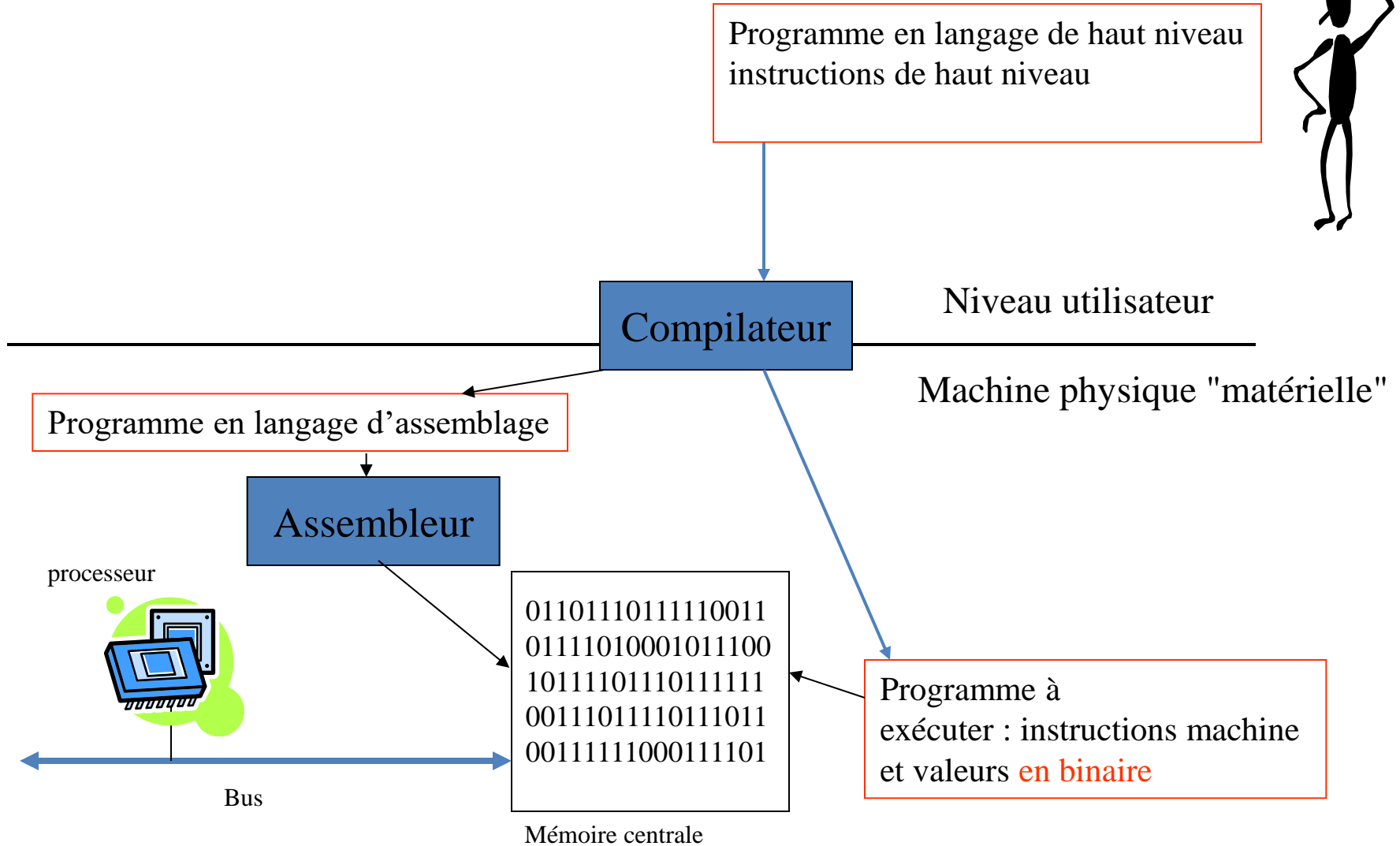
```
loop : add R1, 1
        sub R2, 1
        jmpP loop
```

ASSEMBLEUR

Programme en binaire
(langage machine)

```
1000 : 000001100001000000000001
        000011100010000000000001
        011000000000000000000100017
```

Le programme machine



Le programme machine

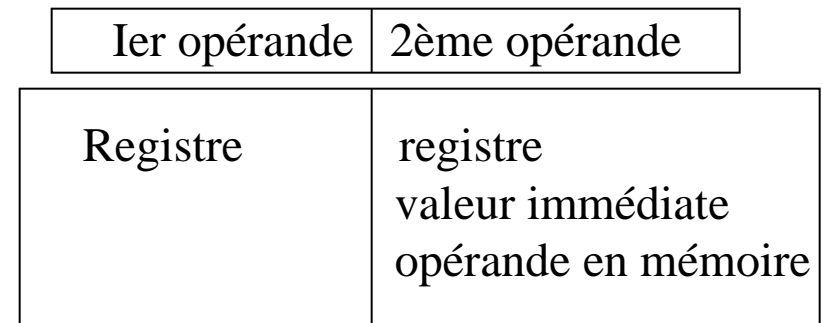
32 bits



8 bits : 2^8 instructions différentes

00000000 : chargement de registre

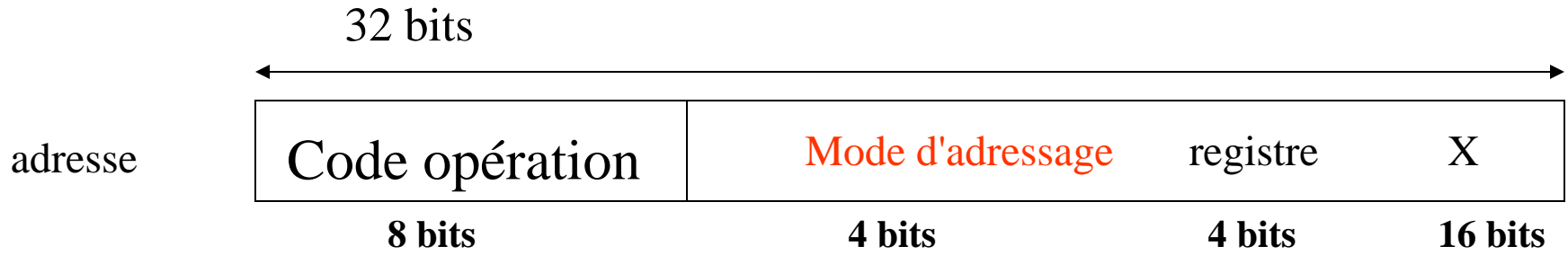
00000101 : addition, etc...



Le **mode d'adressage** et le champ X permettent de coder le type du deuxième opérande



Le programme machine



Une instruction machine est une chaîne binaire repérée par une adresse. Pour faciliter la manipulation du langage machine par l'humain, on substitue à la chaîne binaire une représentation "alphanumérique" équivalente pour chaque instruction : c'est le **langage d'assemblage** qui remplace les chaînes binaires par des mnémoniques équivalents

00001000 00000101 0000 0001 000000000000000000000000

addition : ADD Im R1 0

etiquette : codeop mode adressage registre X

Le programme machine

- Les modes d'adressage

mode	Mémmonique	Signification de X
Immédiat	Im	X est la valeur du deuxième opérande
Direct	D	X est une adresse; X est l'adresse d'un mot qui contient le second opérande
Indirect	I	X est une adresse; X est l'adresse d'un mot qui contient <u>l'adresse</u> du second opérande
Basé	B	X est un déplacement; l'adresse du second opérande est calculée comme étant : $(RB) + X$
Registre/Registre	Reg2	X est un numéro de registre
Registre	Reg 1	X est sans signification; il n'y a pas de second opérande

Le programme machine

- Mode d'adressage : adressage Immédiat (Im)

Code opération	Mode d'adressage	registre	X
----------------	------------------	----------	---

Load

Im

R5 2

Chargement de registre.
Le premier opérande registre (R5)
est chargé avec le second opérande

2 est la valeur de l'opérande.
L'opérande est dit « immédiat »

$R5 \leftarrow 2$; le registre R5 est chargé avec la valeur 2

Le programme machine

- Mode d'adressage : adressage Direct (D)

Code opération	Mode d'adressage	registre X
----------------	------------------	------------

Load **D** R3 X

X est l'adresse du mot mémoire qui contient le second opérande

adresse	contenu
X	123

$R3 \leftarrow (X); R3 \leftarrow 123;$ R3 est chargé avec le contenu du mot mémoire d'adresse X

Le programme machine

- Mode d'adressage : adressage Indirect (I)

Code opération	Mode d'adressage	registre X
----------------	------------------	------------

Load **I** R3 X

X est l'adresse d'un mot mémoire qui contient l'adresse du mot qui contient le second opérande

adresse	contenu
X	Y
Y	50

$R3 \leftarrow ((X)); R3 \leftarrow (Y); R3 \leftarrow 50; R3$ est chargé avec le contenu du mot mémoire dont l'adresse Y est contenue dans le mot d'adresse X

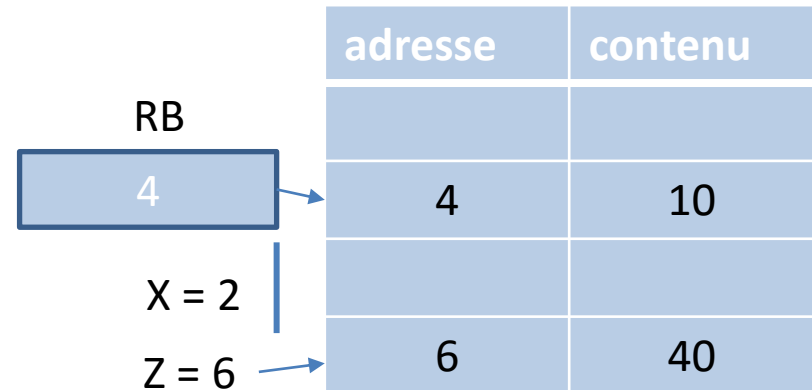
Le programme machine

- Mode d'adressage : adressage Basé (B)

Code opération	Mode d'adressage	registre X
----------------	------------------	------------

Load **B** R3 X

X est un déplacement. L'adresse du mot mémoire qui contient le second opérande est égale à $(RB) + X$



$(R3) \leftarrow ((RB) + X) \leftarrow (Z); R3 \leftarrow 40; R3$ est chargé avec le contenu du mot mémoire dont l'adresse X est Z (6) ; $Z = (RB) + X$

Le programme machine

- Synthèse

mode	mnémonique	opérande	
immédiat	Im	Opérande = X	constante
direct	D	Opérande = (X)	variable
indirect	I	Opérande = ((X))	pointeur
Basé	B	Opérande = (RB + X)	tableau

```
main() {  
int j;  
int tab[3];
```

```
tab[2] = *j + 4;  
}
```

104	J
108	tab[1]
112	tab[2]
116	tab[3]
120	104

```
LOAD Im RB 108  
LOAD I R2 120  
ADD Im R2 4  
STORE B R2 4
```

Le programme machine

- Synthèse

```
main() {  
  int j;  
  int tab[3];  
  
  tab[2] = *j + 4;  
}
```

RB

104	J
108	tab[1]
112	tab[2]
116	tab[3]
120	104

```
LOAD Im RB 108  
LOAD I R2 120  
ADD Im R2 4  
STORE B R2 4
```

```
RB ← 108  
R2 ← ((120)) ← (104) ← (*j)  
R2 ← R2 + 4 = *j + 4  
R2 est écrit à l'adresse (RB) + 4  
R2 est écrit à l'adresse 112; tab[2] = *j + 4
```

Le programme machine

- **Les différents types d'instructions**

Chargement / Stockage de registre

LOAD , STORE, MOV

Opérations arithmétiques et logiques mettant en jeu l'UAL
ADD, MUL, OR, XOR, AND, ...

Les opérations de rupture de séquence

Les sauts : JMP et JMPO, JMPS, JMPZ,

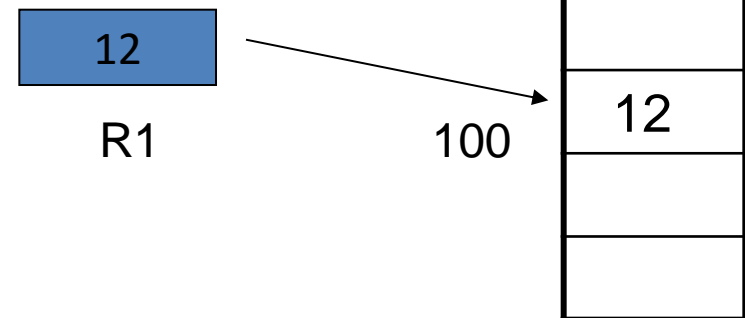
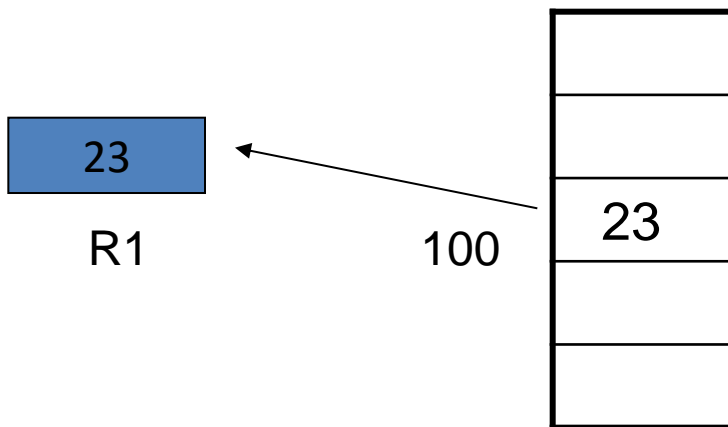
Les appels de sous programme : CALL et RET

Les différents types d'instructions

Chargement/ Ecriture d'un registre

- **Chargement de registre :**
- **LOAD D R1 100 :** chargement du registre R1 avec la case mémoire d'adresse 100
- **LOAD Im R1 100 :** chargement du registre R1 avec la valeur immédiate 100

- **Ecriture de registre :**
- **STORE D R1 100 :** Ecriture du contenu du registre R1 dans la case mémoire d'adresse 100

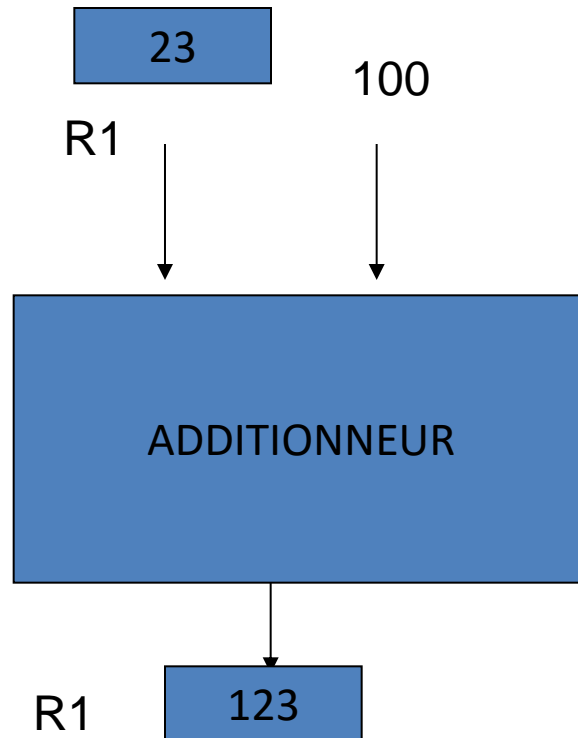


Les différents types d'instructions

Opérations arithmétiques et logiques mettant en jeu l'UAL

ADD, MUL, OR, XOR, AND, ...

ADD Im R1 100 : addition de la valeur immédiate 100 avec le contenu du registre R1 et stockage du résultat dans R1.

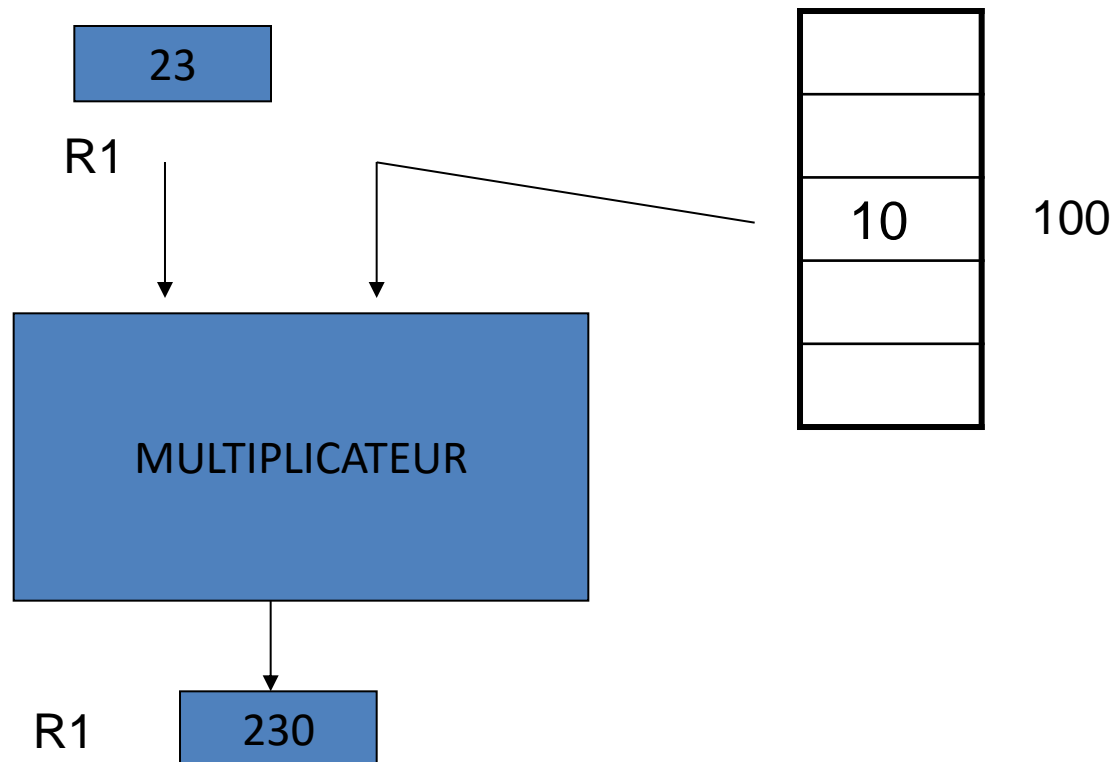


Les différents types d'instructions

Opérations arithmétiques et logiques mettant en jeu l'UAL

ADD, MUL, OR, XOR, AND, ...

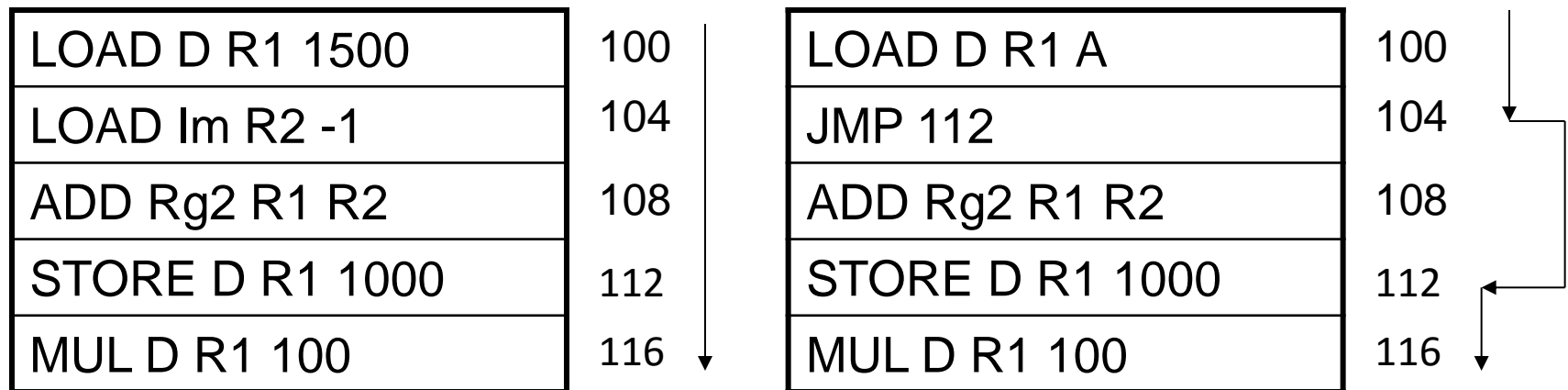
MUL D R1 100 : Multiplication du contenu du mot mémoire 100 avec le contenu du registre R1 et stockage du résultat dans R1.



Les différents types d'instructions

Les opérations de sauts : JMP et JMPO, JMPS, JMPZ,

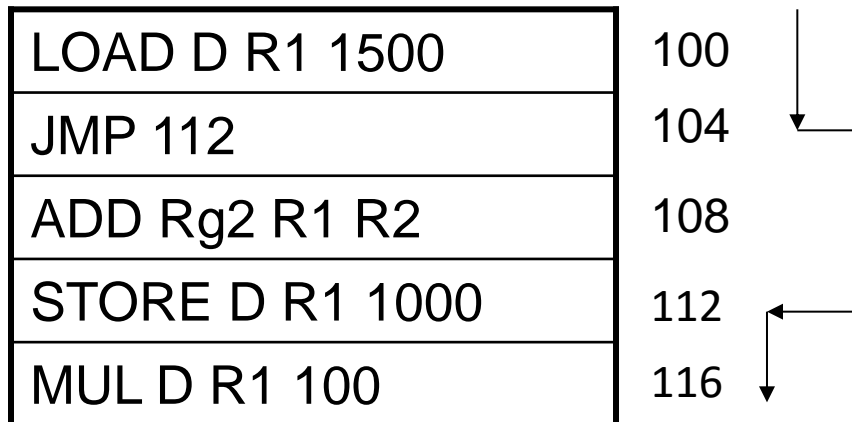
Ces instructions permettent de rompre l'exécution en séquence des instructions pour « sauter » en avant ou en arrière.



Les différents types d'instructions

Les opérations de sauts : JMP et JMPO, JMPS, JMPZ,

- Il existe deux types de saut :
 - Le saut inconditionnel (JMP)
 - Le saut conditionnel (JMPO, JMPS...)



- Saut inconditionnel
 - Le saut à l'adresse spécifiée dans l'instruction **est toujours réalisé.**

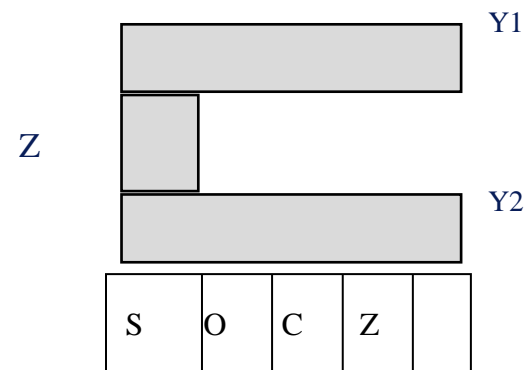
Les différents types d'instructions

Les opérations de sauts : JMP et JMPO, JMPS, JMPZ,

- Il existe deux types de saut :
 - Le saut inconditionnel (JMP)
 - Le saut conditionnel (JMPO, JMPP...)

LOAD D R1 1500	100
LOAD Im R2 10	104
ADD Rg2 R1 R2	108
JMPP 124	112
STORE D R1 1000	116
STOP	120
STORE D R1 2000	124

- Saut conditionnel
 - Le saut à l'adresse spécifiée dans l'instruction **est réalisé si une condition relative aux flags du registre PSW de l'UAL est vraie. Sinon l'exécution continue en séquence**

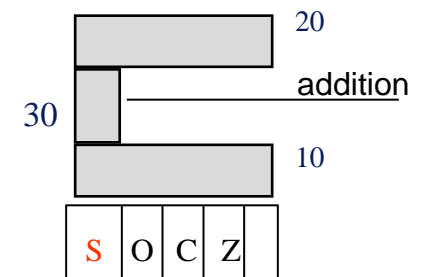
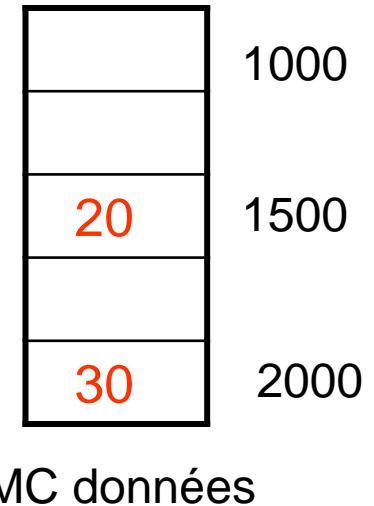
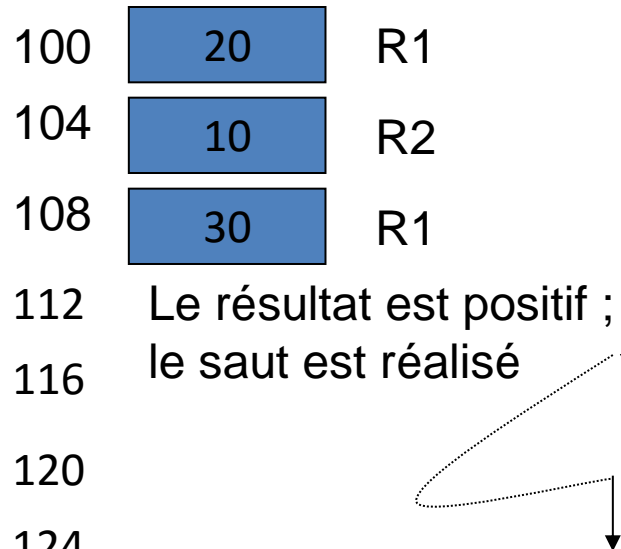


Les différents types d'instructions

Les opérations de sauts : JMP et JMPO, JMPS, JMPZ,

LOAD D R1 1500
LOAD Im R2 10
ADD Rg2 R1 R2
JMPP 124
STORE D R1 1000
STOP
STORE D R1 2000

MC programme



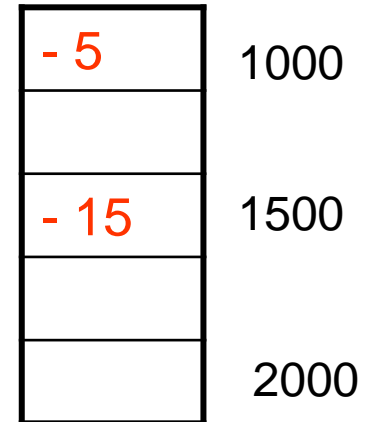
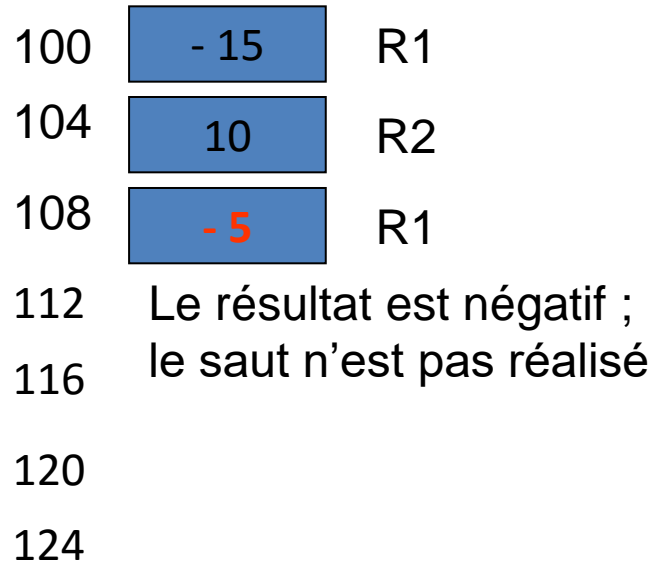
- Saut conditionnel
- Le saut à l'adresse spécifiée dans l'instruction est réalisé si une condition relative aux flags du registre PSW de l'UAL est vraie. Sinon l'exécution continue en séquence
- **JMPP : saut si le bit S de l'UAL est positionné sur positif**

Les différents types d'instructions

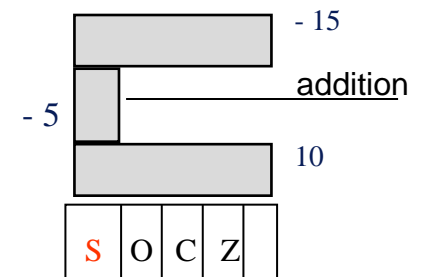
Les opérations de sauts : JMP et JMPO, JMPS, JMPZ,

LOAD D R1 1500
LOAD Im R2 10
ADD Rg2 R1 R2
JMPP 124
STORE D R1 1000
STOP
STORE D R1 2000

MC programme



MC données



- Saut conditionnel
- Le saut à l'adresse spécifiée dans l'instruction est réalisé si une condition relative aux flags du registre PSW de l'UAL est vraie. Sinon l'exécution continue en séquence
- **JMPP : saut si le bit S de l'UAL est positionné sur positif**

Les différents types d'instructions

Les opérations de sauts : JMP et JMPO, JMPS, JMPZ,

LOAD Im R1 2
LOAD Im R2 -1
moinsun : ADD Rg2 R1 R2
JMPZ fin
JMP moinsun
fin : STOP

2 R1

-1 R2

1 R1

Le résultat n'est pas égal à 0
Pas de saut

Saut à l'instruction « moinsun »

0 R1

Le résultat est égal à 0
On saute à l'instruction « fin »

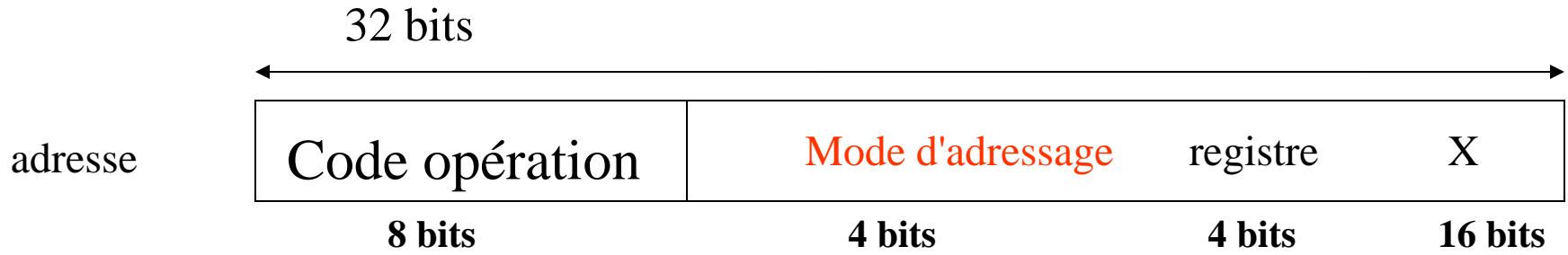
Les différents types d'instructions

JMPZ : saut si résultat nul

JMPO : saut si overflow

Programme qui à chaque pas décrémente R1 de 1 unité et s'arrête dès que R1 = 0

Le Langage d'assemblage



- Une instruction machine est une chaîne binaire repérée par une adresse. Pour faciliter la manipulation du langage machine par l'humain, on substitue à la chaîne binaire une représentation "alphanumérique" équivalente pour chaque instruction : c'est le **langage d'assemblage** qui remplace les chaînes binaires par des mnémoniques équivalents

00001000 00000101 0000 0001 000000000000000000000000
addition : ADD Im R1 0

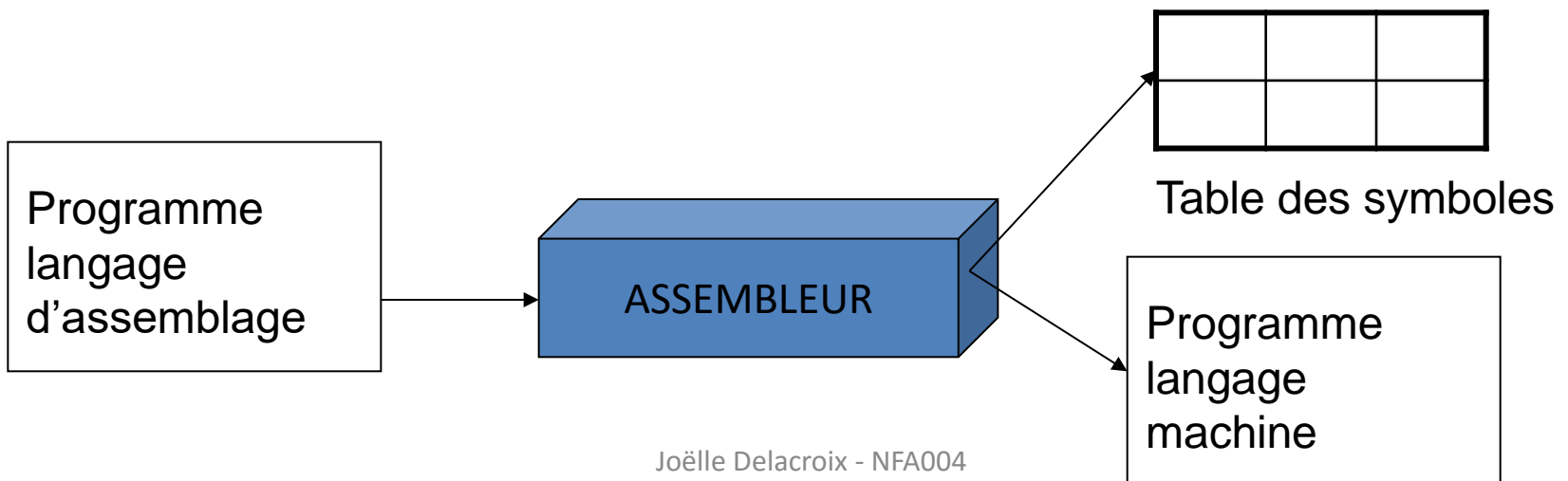
etiquette : codeop Opérandes

Le Langage d'assemblage

var : DS 1	définition de la variable var et réservation d'un mot	directive
Var : DS 1 = 12	Initialisation à 12	
LOAD Im R1 127	$R1 \leftarrow 127$	
boucle : ADD Im R1 1	$R1 \leftarrow R1 + 1$	
STORE D R1 var	R1 est écrit à l'adresse var	
JMP boucle	Retour à l'instruction ADD	
STOP	fin	directive

Le Langage d'assemblage

- L'**assembleur** est un programme qui traduit le langage d'assemblage en langage machine.
- L'assembleur travaille en deux passes.
 - Lors de la première passe, l'assembleur rassemble l'ensemble des symboles et étiquettes dans une table et leur associe une adresse dans le code.
 - Lors de la deuxième passe, l'assembleur génère le langage machine en utilisant la table construite lors de la première passe.



Le Langage d'assemblage

- Lors de la première passe, l'assembleur rassemble l'ensemble des symboles et étiquettes dans une table et leur associe une adresse dans le code.
- Pour ce faire, l'assembleur manipule un compteur appelé **compteur d'emplacement**, mis à 0 et incrémenté de la longueur de l'instruction ou de la longueur de la variable à chaque instruction ou déclaration traitée.

var : DS 1
LOAD Im R1 127
boucle : ADD Im R1 1
STORE D R1 var
JMP boucle
STOP

Compteur

0
4
8
12
16

Adresse	Nom du symbole
0	var
8	boucle

Table des symboles

Le Langage d'assemblage

- Lors de la seconde passe, l'assembleur génère les instructions en langage machine
- Pour cela, l'assembleur remplace chaque mnémonique par son code binaire, chaque étiquette ou variable par son adresse et chaque constante par sa valeur. Pour effectuer ce travail, l'assembleur utilise la table des symboles construite lors de la première passe.

var :	DS 1
	LOAD Im R1 127
boucle:	ADD Im R1 1
	STORE D R1 var
	JMP boucle
	STOP

Compteur

0

4

8

12

16

Adresse	Nom du symbole
0	var
8	boucle

Table des symboles

0 :
 4 : 00000000 0000 0001 0000000001111111
 8 : 00001001 0000 0001 0000000000000001
 12 : 10001110 0001 0001 0000000000000000
 16 : 11110000 xxxx xxxx 0000000000001000